

30/09/22

TEMA 2

PUNTAJE	1) 2 puntos	2) a) 0,5 punto b) 0,5 punto c) 1 punto	3) 2,5 puntos	4 al 10) 0,5 cada uno
---------	-------------	---	---------------	-----------------------

1) Dadas la matriz  $M = \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & y \end{pmatrix}$  Hallar los valores de  $x, y$  que verifican  $M \cdot M^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$ , donde  $M^T$  representan la matriz  $M$  traspuesta.

En primer término, planteamos la operación indicada

$$M \cdot M^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \text{ siendo } M = \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & y \end{pmatrix} \rightarrow M^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ x & y \end{pmatrix}$$

$$M \cdot M^T = \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & y \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ x & y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+x^2 & xy \\ xy & y^2 \end{pmatrix}$$

Planteamos la igualdad dada

$$M \cdot M^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1+x^2 & xy \\ xy & y^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} 1+x^2 = 1 \rightarrow \boxed{x=0} \\ xy = 0 \text{ se verifica para los valores de } x, y \text{ determinados} \\ xy = 0 \text{ se verifica para los valores de } x, y \text{ determinados} \\ y^2 = 4 \rightarrow \boxed{y = \pm 2} \end{cases}$$

Reemplazando en la matriz  $M$ , se obtiene dos posibles matrices que cumplen la condición

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \vee M = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Recomendación: Puedes rever la tutoría en línea 6 para revisar el tema Operaciones con matrices

2) a) Determinar la posición relativa de los planos  $\pi_1 : 2x + 5y - 3z - 7 = 0$  y  $\pi_2 : 4x + 2y + 6z + 4 = 0$ , indicando si son paralelos o perpendiculares.

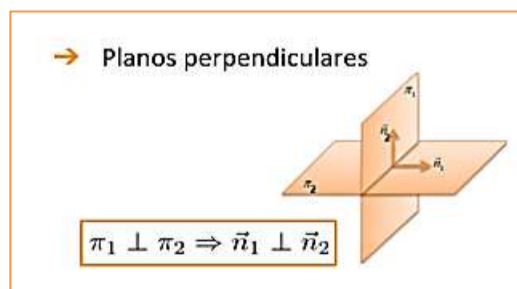
Para determinar si los planos son paralelos o perpendiculares necesitamos los vectores normales de cada uno de ellos

$$\pi_1 : 2x + 5y - 3z - 7 = 0 \rightarrow \vec{n}_1 = (2; 5; -3)$$

$$\pi_2 : 4x + 2y + 6z + 4 = 0 \rightarrow \vec{n}_2 = (4; 2; 6)$$

Analicemos si los vectores normales son perpendiculares, para ello aplicamos la definición que establece que serán perpendiculares los vectores normales si se cumple que su producto escalar es nulo.

$$\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2 = (2; 5; -3) \cdot (4; 2; 6) = 2 \cdot 4 + 5 \cdot 2 - 3 \cdot 6 = 0 \rightarrow \vec{n}_2 \perp \vec{n}_1 \rightarrow \boxed{\pi_2 \perp \pi_1}, \text{ esto se puede observar en la siguiente figura.}$$



Recomendación: Puedes rever la tutoría en línea 3 para revisar el tema planos perpendiculares

b) Calcular el valor de  $m \in \mathbb{R}$  para que  $\pi_1$  dado sea perpendicular a la recta de ecuación  $\frac{x-3}{-4} = \frac{y+4}{-10} = \frac{z-1}{m}$

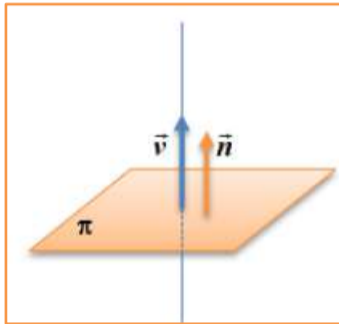
Nuevamente para poder hallar el valor de  $m$  debemos trabajar con el vector normal del plano y el vector director de la recta, el plano sea paralelo a la recta el vector normal del plano debe ser perpendicular al vector director de la recta

$$\pi_1 : 2x + 5y - 3z - 7 = 0 \rightarrow \vec{n}_1 = (2; 5; -3)$$

$$r : \frac{x-3}{-4} = \frac{y+4}{-10} = \frac{z-1}{m} \rightarrow \vec{v}_r = (-4; -10; m)$$

$$\pi_1 \perp r \Leftrightarrow \vec{n}_1 \parallel \vec{v}_r \quad \text{esto se cumple si:}$$

$$\vec{v}_r = k\vec{n}_1 \quad \text{o} \quad \frac{v_{rx}}{n_{1x}} = \frac{v_{ry}}{n_{1y}} = \frac{v_{rz}}{n_{1z}} = k \rightarrow \frac{-4}{2} = \frac{-10}{5} = \frac{m}{-3} \rightarrow -2 = \frac{m}{-3} \rightarrow m = 6$$



**Recomendación:** Puedes rever la tutoría en línea 4 para revisar el tema plano y recta perpendiculares

c) Hallar la ecuación del plano  $\pi_3$  que pasa por  $P_0 = (2; -1; 8)$  y es paralelo al plano  $\pi_4 : 3x - z + 2 = 0$

Para hallar la ecuación del plano necesitamos conocer un punto del plano y su vector normal, el dato dado es que el plano es paralelo al plano dado  $\pi_4 : 5x - y + 4 = 0$ , entonces el vector normal del plano  $\pi_4$  sirve como normal del plano buscado

Datos para hallar el plano

$$\pi_3 : \begin{cases} P_0 = (2; -1; 8) \\ \vec{n}_3 = (3; 0; -1) \end{cases}$$

$$\pi_3 = \overrightarrow{P_0P} \cdot \vec{n}_3 = 0 \quad \text{Ecuación del plano}$$

Calculamos el vector  $\overrightarrow{P_0P}$

$$\overrightarrow{P_0P} = (x; y; z) - (2; -1; 8) = (x - 2; y + 1; z - 8)$$

$$\overrightarrow{P_0P} \cdot \vec{n}_3 = 0 \rightarrow (x - 2; y + 1; z - 8) \cdot (3; 0; -1) = 0$$

$$\pi_3 : 3(x - 2) + 0 \cdot (y + 1) + (-1) \cdot (z - 8) = 0$$

$$\pi_3 : 3x - 6 - z + 8 = 0 \rightarrow \pi_3 : 3x - z + 2 = 0$$

**Recomendación:** Puedes rever el tema Ecuación de un plano en la Unidad 1

3) Dado el sistema de ecuaciones

$$\begin{cases} kx - y + z = 1 \\ 3x - y + kz = k \\ x + (k-1)z = 1 \end{cases}$$

Determinar los valores  $k \in \mathbb{R}$ , para que el sistema admita solución única, infinitas soluciones y no admita solución.

Dado el sistema de ecuaciones

$$\begin{cases} kx - y + z = 1 \\ 3x - y + kz = k \\ x + (k-1)z = 1 \end{cases} \rightarrow \begin{vmatrix} k & -1 & 1 \\ 3 & -1 & k \\ 1 & 0 & k-1 \end{vmatrix} = 1 \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ -1 & k \end{vmatrix} + (k-1) \begin{vmatrix} k & -1 \\ 3 & -1 \end{vmatrix} = -k + 1 + (k-1)(-k+3) =$$

$$= -k + 1 - k^2 + 3k + k - 3 = -k^2 + 3k - 2$$

Buscamos los valores que anulan el determinante de A

$$-k^2 + 3k - 2 = 0 \rightarrow k^2 - 3k + 2 = 0 \rightarrow \boxed{k = 1 \vee k = 2}$$

A partir de estos valores se analiza el sistema reemplazando en la matriz ampliada por cada uno de ellos.

1) Si  $k \neq 1 \wedge k \neq 2 \rightarrow SCD$

2) Evaluamos el sistema en  $k = 1$ , en este caso la matriz ampliada del sistema es:

$$\begin{cases} kx - y + z = 1 \\ 3x - y + kz = k \\ x + (k-1)z = 1 \end{cases} \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} \boxed{1} & -1 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -2 & -2 \\ 0 & \boxed{1} & -1 & 0 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & \boxed{1} & -1 & 0 \end{array} \right) \rightarrow r(A) \neq r(A') \therefore SI$$

3) Evaluamos el sistema en  $k = 2$ , en este caso la matriz ampliada del sistema es:

$$\begin{cases} kx - y + z = 1 \\ 3x - y + kz = k \\ x + (k-1)z = 1 \end{cases} \rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & -1 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & 2 & 2 \\ \boxed{1} & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 \\ \boxed{1} & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{(-1)} \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & \boxed{1} & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

$$\rightarrow r(A) = r(A') = 2 < 3 \therefore SCI$$

$$\boxed{\begin{array}{l} SCD : \mathbb{R} - \{1, 2\} \\ SCI : k = 2 \\ SI : k = 1 \end{array}}$$

Recomendación: Puedes rever las tutorías en línea 27 y 29 para revisar el tema análisis de un sistema de ecuaciones en función de un parámetro

4) Siendo las matrices  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$ ;  $B = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$  y  $C = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  la matriz  $X$  que satisface la ecuación  $A^2 \cdot X + B = C$  es:

a)  $X = \begin{pmatrix} -4 & 2 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}$

b)  $X = \begin{pmatrix} -8 & 2 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}$

c)  $X = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -2 & 8 \end{pmatrix}$

d)  $X = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -2 & -4 \end{pmatrix}$

**Recomendación:** Puedes rever las tutorías en línea 18 y 19 para revisar el tema ecuaciones matriciales

5) Para qué valores de  $a \in \mathbb{R}$ , el rango de la matriz  $A$  es igual a 3, siendo  $A = \begin{pmatrix} 1 & a & 1 \\ -a & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

a)  $\forall a \in \mathbb{R} - \{-1, 0\}$

b)  $\forall a \in \mathbb{R}$

c)  $\nexists a \in \mathbb{R}$

d)  $a \in \{-1, 0\}$

**Recomendación:** Puedes rever la tutoría en línea 15 para revisar el tema rango de una matriz

6) Sabiendo que  $|P| = \begin{vmatrix} m & n & p \\ -1 & 0 & 1 \\ 3 & 3 & 3 \end{vmatrix} = 2$ , entonces el determinante  $|Q| = \begin{vmatrix} -3 & 0 & 3 \\ m & n & p \\ 6-m & 6-n & 6-p \end{vmatrix}$  es:

a)  $|Q| = 6$

b)  $|Q| = 12$

c)  $|Q| = -6$

d)  $|Q| = -12$

**Recomendación:** Puedes rever la tutoría en línea 14 para revisar el tema propiedades de los determinantes

7) Los valores de  $m \in \mathbb{R}$  tales que la matriz  $A$  sea no singular siendo  $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & m \\ 1 & m & 1 \\ 0 & m & -1 \end{pmatrix}$  son:

a)  $m \neq 1 \wedge m \neq 3$

b)  $m = 1 \vee m = 3$

c)  $\nexists m \in \mathbb{R}$

d)  $\forall m \in \mathbb{R}$

**Recomendación:** Puedes rever la tutoría en línea 21 para revisar el tema matriz inversa.

8) El o los valores de  $x \in \mathbb{R}$  que verifican la ecuación  $\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & x & 1 \\ 1 & 1 & x^2 \end{vmatrix} = 0$

a)  $x = -1 \vee x = 1$

b)  $\forall x \in \mathbb{R}$

c)  $x = 0 \vee x = 1$

d)  $\nexists x \in \mathbb{R}$

**Recomendación:** Puedes rever la tutoría en línea 13 para revisar el tema cálculo de determinantes

9) Sea el sistema de ecuaciones  $\begin{cases} x + y + w = 3 \\ z - w = 2 \\ x + y - z + 2w = 1 \end{cases}$  entonces el conjunto solución del sistema es:

a)  $\emptyset$

b)  $\{(3 - w - y; y; 2 + w; w), \text{con } y, w \in \mathbb{R}\}$

c)  $\{(0; 0; 0)\}$

d)  $\{(-w - y; y; w; w), \text{con } y, w \in \mathbb{R}\}$

**Recomendación:** Puedes rever las tutorías en línea 25 y 26 para revisar el tema resolución de sistemas de ecuaciones lineales compatibles indeterminados

10) En una economía hipotética de dos industrias A y B la matriz de los coeficientes tecnológicos es  $A = \begin{pmatrix} \frac{1}{5} & \frac{2}{5} \\ \frac{2}{5} & \frac{3}{5} \end{pmatrix}$ .

Si el vector producción es  $X = \begin{pmatrix} 120 \\ 140 \end{pmatrix}$ , entonces la demanda final es:

a)  $DF = \begin{pmatrix} 80 \\ 40 \end{pmatrix}$

b)  $DF = \begin{pmatrix} 40 \\ 80 \end{pmatrix}$

c)  $DF = \begin{pmatrix} 5 \\ 20 \end{pmatrix}$

d)  $DF = \begin{pmatrix} 40 \\ 8 \end{pmatrix}$

**Recomendación:** Puedes rever la tutoría en línea 16 para revisar el tema Matriz de Insumo Producto